

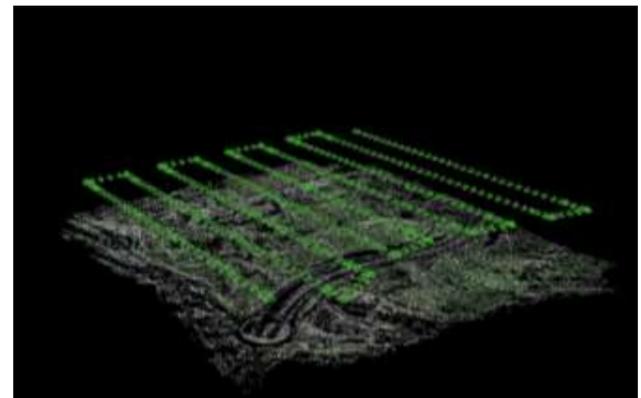
LEVANTAMIENTO FOTOGRAMÉTRICO MEDIANTE DRON Y ENCAJE DE RAMALES DE CONEXIÓN ENTRE LA GC-3 Y LA ROTONDA DE CIUDAD DEL CAMPO (GC-21) EN EL TÉRMINO MUNICIPAL DE LAS PALMAS DE GRAN CANARIA

JULIO DE 2024

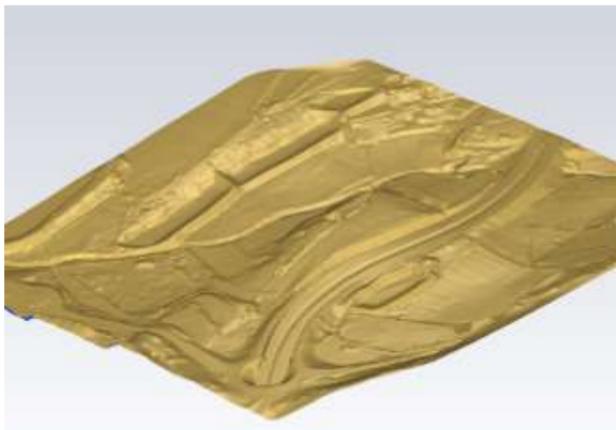
El presente TFG tiene por objetivos la obtención de la cartografía base del entorno del barrio de Piletas (Gran Canaria) para posteriormente llevar a cabo el encaje geométrico de dos ramales de conexión.

METODOLOGÍA:

La metodología escogida para la obtención de la cartografía, fue el uso de un sistema LiDAR aerotransportado junto con una cámara RGB. Obteniendo así una nube de puntos del terreno junto con los fotogramas de la zona sobrevolada. Pudiendo generar así un Modelo digital del terreno junto con la ortofoto de la zona de actuación del proyecto



PRODUCTOS DERIVADOS:



Modelo Digital del Terreno



Ortofoto

Posteriormente se procedió al encaje de los ramales de conexión, los cuales han sido diseñados de acuerdo con la norma 3.1-IC de Trazado

